

راهنمای نصب

برد سه توقف هیدروکامپکت

ورژن سخت افزاری : 1.0

ورژن نرم افزاری : 1.0

قابلیت اتصال موتور تکفاز (حداکثر تا توان 1.5 کیلو وات) بطور مستقیم به برد بدون نیاز به کنتاکتور

طراحی شده مختص بالابرهای هیدرولیک (دو و سه توقف)

قابل استفاده برای پروژه های تک بوبین و دو بوبین با امکان روشن و خاموش کردن تاخیر در قطع پمپ با دیپ سوئیچ های روی برد (دو بوبین بصورت $\uparrow\downarrow$ میباشد)

قابلیت تغییر در ولتاژ بوبین ها فقط با تغییر ولتاژ ورودی بوبین ها در برد

عملکرد برد بصورت دو مد لحظه ای (ریویزیون) / خودنگهدار (نرمال) با دیپ سوئیچ های روی برد

نحوه شناسایی طبقات بصورت میکروسوئیچ NO و NC (قابل انتخاب توسط دیپ سوئیچ های روی برد)

قابلیت روشن نگه داشتن LED دور شستی های آسانسوری تا رسیدن به طبقه مقصد

دارای گیرنده ریموت جهت فرمان دادن به برد با ریموت کنترل

ولتاژ ورودی به ترانس همراه برد 220 ولت برق شهری میباشد

ولتاژ کاری میکروسوئیچ ها و شستی ها همگی 24 ولت میباشد



- الکترو موتور
- الکترو موتور
- ورودی نول
- ورودی فاز

بویین پایین

• استوپ

• استارت طبقه سوم

• استارت طبقه دوم

• استارت طبقه اول

• میکروسویچ طبقه سوم

• میکروسویچ طبقه دوم

• میکروسویچ طبقه اول

• مشترک GND

بویین بالا

ورودی ولتاژ بویین ها
220VAC یا 24VDC

خروجی ولتاژ 24VDC

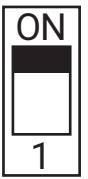
ورودی ولتاژ

22VAC تا 18VAC

(یا 24VDC)

وضعیت دیپ سوئیچ ها

دیپ سوئیچ یک مربوط به انتخاب حالت نرمال / ریویزیون میباشد:
off : نرمال on : ریویزیون



حالت ریویزیون : با فشردن هر یک از دو کلید بالا و پایین روی برد، و یا اتصال هر کدام از ورودی های CS1 و CS3 به مشترک، برد به رله های بالا و پایین فرمان صادر میکند. البته بایستی ورودی استوپ برد متصل بوده و ال ای دی آن روشن بوده باشد و علاوه بر آن بر اساس انتخاب حالت میکروسوئیچ ها در دیپ سوئیچ 2، بایستی میکروسوئیچ ها بصورت زیر متصل باشند تا حالت ریویزیون بدرستی عمل نماید

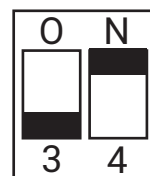
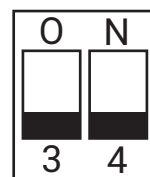
در حالت میکروسوئیچی NO (دیپ سوئیچ ۲ خاموش) اگر میکروسوئیچ یک متصل باشد جهت پایین فرمان نمیگیرد و اگر میکروسوئیچ ۳ متصل باشد، به جهت بالا فرمان نمیگیرد. در حالت میکروسوئیچی NC (دیپ سوئیچ ۲ روشن) اگر میکروسوئیچ یک قطع باشد جهت پایین فرمان نمیگیرد و اگر میکروسوئیچ ۳ قطع باشد، به جهت بالا فرمان نمیگیرد.

دیپ سوئیچ دو مربوط به انتخاب نوع نصب میکروسوئیچ های شناسایی طبقات میباشد (که در صفحه 5 دفترچه نحوه نصب ذکر گردیده است)
NC : on NO : off

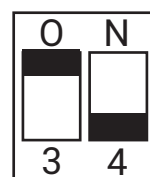
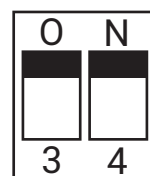


دیپ سوئیچ های 3 و 4 جهت انتخاب زمان قطع الکتروموتور پس از قطع بوبین بالا می باشد، که به دو حالت نشان داده شده در زیر تنظیم میشوند

حالت بدون تاخیر در قطع پمپ: در این حالت الکتروموتور بدون تاخیر و همزمان با بوبین بالا قطع میگردد.



حالت تاخیر در قطع پمپ: در این حالت الکتروموتور با تاخیر 1.2 ثانیه پس از قطع بوبین بالا، قطع خواهد شد.



راهنمای نصب میکروسوئیچ ها

میکروسوئیچ ها (MS1 - MS2 - MS3): برای هر طبقه یک میکروسوئیچ بایستی نصب گردد به هر کدام از میکروسوئیچ ها یک رشته سیم مشترک متصل می گردد که به ترمینال COM برد بایستی وصل شود. و یک رشته سیم از هر میکروسوئیچ به ترمینال مربوطه روی برد (MS1 ، MS2 ، MS3) متصل میگردد.

نکته : در صورت استفاده از برد جهت دو توقف ترمینال MS2 را خالی بگذارید و از MS1 و MS3 بعنوان میکروسوئیچ های پایین و بالا استفاده کنید...

میکروسوئیچ NC

در این حالت میکروسوئیچ ها بایستی بصورت نرمال بسته (NC) متصل گردد (معمولا در میکروسوئیچ ها 4 ترمینال وجود دارد که بایستی به ترمینال های 1 و 2 متصل گردد) به این صورت کابین در هر طبقه باشد ال ای دی میکروسوئیچ آن طبقه بایستی خاموش بوده و ما بقی میکروسوئیچ ها باید روشن باشد در غیر اینصورت برد درست عمل نمیکند.

میکروسوئیچ NO

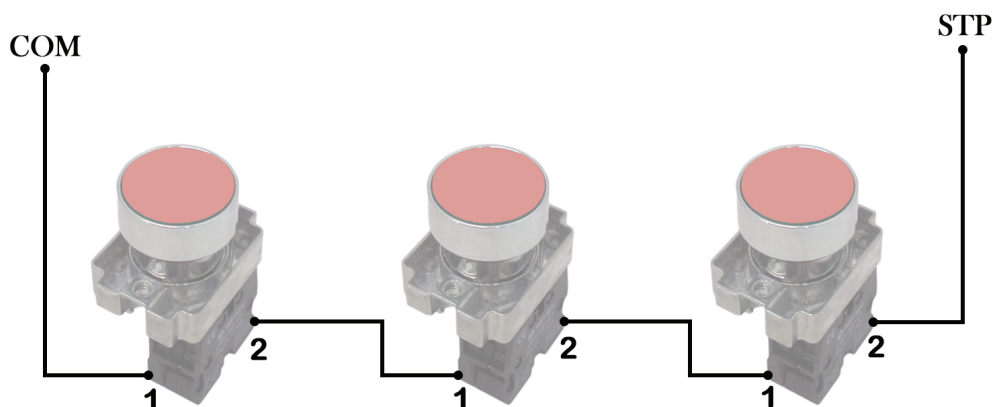
در این حالت میکروسوئیچ ها بایستی بصورت نرمال باز (NO) متصل گردد (معمولا در میکروسوئیچ ها 4 ترمینال وجود دارد که بایستی به ترمینال های 3 و 4 متصل گردد) به این صورت کابین در هر طبقه باشد ال ای دی میکروسوئیچ آن طبقه بایستی روشن بوده و ما بقی میکروسوئیچ ها باید خاموش باشد در غیر اینصورت برد درست عمل نمیکند.

نکته : بجای میکروسوئیچ در هر طبقه میتوانید سنسور آهنربایی دو سیمه در هر طبقه قرار دهید و آهنربا ها را طوری بچینید که عملکرد سنسور مشابه میکروسوئیچ ها در هر توقف باشد.

استوپ ها

استوپ ها باید بصورت نرمال بسته (NC) با هم سری گردند. و در صورت عدم نیاز از مشترک یا COM برد بایستی پل داده شود.

نکته: در صورت نصب هر وسیله حفاظتی دیگر (مثل سنسور چشمی، درب و...) بایستی با همین استوپ ها سری گردد.

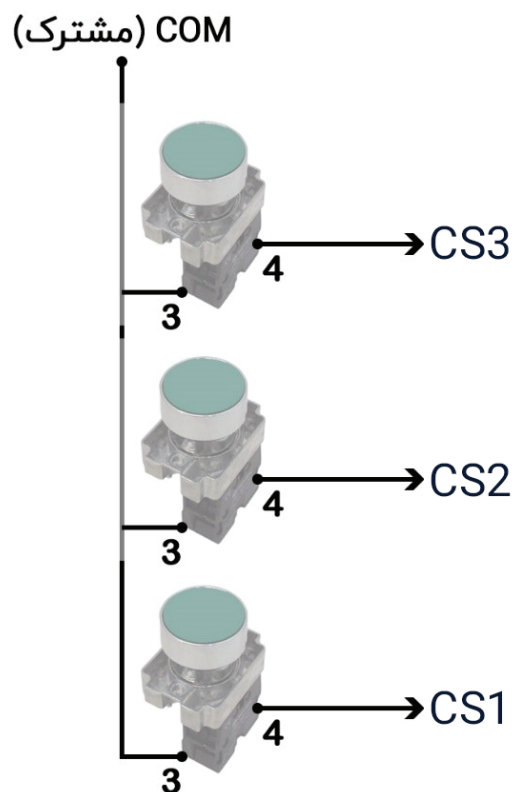


استارت ها

نکته: استارت ها بصورت نرمال باز (NO) با هم موازی میشوند.

نکته: این نوع نصب مطابق نقشه رو به رو در هر طبقه تکرار خواهد شد.

نکته: در صورت استفاده از مدار جهت دو توقف، ترمینال CS2 (استارت دو) خالی بماند و از CS1 و CS3 بعنوان استارت پایین و بالا استفاده نمایید.



انتخاب نوع جامپر

روی برد سه عدد جامپر وجود دارد که تعیین کننده نوع ریموت مورد استفاده می باشد.

نکته: دقت فرمایید در هر حالت از جامپر، بایستی فرکانس ریموت با فرکانس ماژول گیرنده روی برد یکی باشد (پشت ماژول گیرنده فرکانس کاری ماژول نوشته شده است)



حالت اول (بدون جامپر):
برای ریموت بتا با فرکانس 433 مگاهرتز می باشد.



حالت دوم (جامپر شماره 3 وصل باشد):
برای ریموت های صدفی با فرکانس 315 مگاهرتز می باشد.

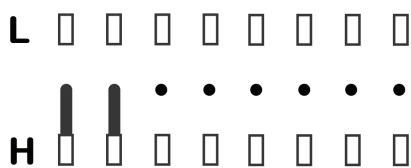


حالت سوم (جامپر شماره 2 وصل باشد):
برای برد ریموت فرستنده محیا الکترونیک کاربرد دارد.

نحوه تعریف ریموت جدید

ریموت های بتا: دکمه Learn روی برد را بمدت نیم ثانیه بفشارید و رها کنید تا چشمک زدن LED مربوط تند شود. سپس دکمه A ریموت را فشرده و نگه دارید تا سرعت چشمک زن باز هم زیادتر شده و با از دور افتادن LED چشمک زن، دکمه A ریموت را رها کنید.

ریموت های فیکس کد یا ریموت محیا الکترونیک:
در این نوع از ریموت ها ابتدا پایه های آی سی ریموت که بصورت پیش فرض لحیم نشده میباشند بصورت دلخواه لحیم کاری نموده و سپس مشابه ریموت های بتا عمل شناسایی ریموت به برد اصلی انجام میگیرد.



نکته : دقت کنید هر تعداد ریموت که قرار است با یک برد اصلی مورد استفاده قرار گیرد بایستی بصورت یکسان لحیم کاری گردد و با تعریف فقط یکی از ریموت های یکسان مابقی ریموت ها نیز شناسایی میگردد و نیازی به تعریف تک تک ریموت ها نیست.

پاک کردن حافظه شناسایی ریموت از روی برد

جهت پاک کردن تمامی ریموت هایی که توسط برد شناسایی شده اند باید شصتی learn را بمدت ۱۰ ثانیه فشار داده و سپس با ممتد شدن ال ای دی لرن روی برد انگشت خود را رها کنید.

پشتیبانی فنی

09146521194

04191010450 - داخلی یک